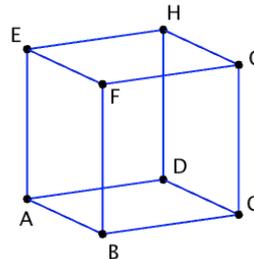


Compétences évaluées :	Avis du professeur	
	Non maîtrisée	Bien maîtrisée
Maîtriser les exercices / les méthodes travaillé(e)s en classe.	—————▶	
<b>Compétences du livret scolaire :</b>		
• (C1) Mener une recherche de façon autonome.	—————▶	
• (C2) Modéliser, faire une simulation, valider ou invalider un modèle.	—————▶	
• (C3) Représenter, choisir un cadre, changer de registre.	—————▶	
• (C4) Calculer, appliquer des techniques, mettre en œuvre des algorithmes.	—————▶	
• (C5) Reasonner, argumenter en exerçant un regard critique, démontrer.	—————▶	
• (C6) Communiquer à l'écrit en utilisant un langage rigoureux et des outils pertinents.	—————▶	
• (C7) Communiquer à l'oral en utilisant un langage rigoureux et des outils pertinents.	Non évaluée	

Exercices Contrôlés : En vrac

... / 7

On considère le cube ABCDEFGH ci-contre.



1. a) Construire les points P et T tels que :
  - $\vec{AP} = \frac{1}{2} \vec{AB}$
  - $\vec{BT} = 3 \vec{AC} - 2 \vec{AB}$
- b) Montrer que les points C, T et P sont alignés.

2. On considère un tétraèdre ABCD.

Soit M le point tel que  $\vec{AM} = 2 \vec{BM} - \frac{3}{4} \vec{MC}$ . Montrer que le point M appartient au plan (ABC).

3. Dans l'espace muni d'un repère  $(O ; \vec{i} ; \vec{j} ; \vec{k})$  on considère les points suivants :

$$A(1 ; 0, 5 ; 2), B(0 ; 2 ; 0, 5), C(3 ; 2, 5 ; 7) \text{ et } D(3 ; -2, 5 ; 1)$$

- a) Les points A, B et C sont ils alignés ?
  - b) On considère le point E(1 ; 0, 5 ; 4). Les points A, B, D et E sont ils coplanaires ?
4. On considère la droite  $\Delta$  dont une représentation paramétrique est :

$$\begin{cases} x = -3 + t \\ y = 4 - 2t \\ z = 1 + t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}$$

- a) Déterminer les coordonnées d'un vecteur directeur  $\vec{v}$  de  $\Delta$ , distinct de  $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$ .
- b) Déterminer les coordonnées d'un point B de  $\Delta$ , distinct de A(-3 ; 4 ; 1)
- c) Le point D(-6 ; 10 ; 4) appartient-il à  $\Delta$  ?
- d) On donne C(-1 ; 0 ; 3). Déterminer une représentation paramétrique de la droite (CD).

Exercice 2 : Soit ABCD un tétraèdre. On considère les points K, L et E définis par :

... / 3

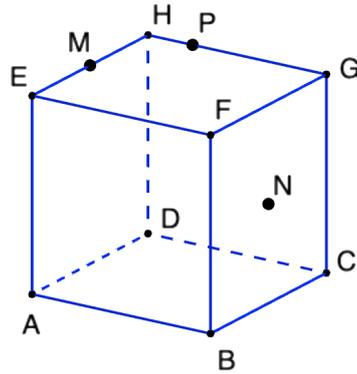
$$\vec{AK} = -\vec{AB} \quad \vec{AL} = \vec{AC} - \frac{1}{2} \vec{AD} \quad \vec{AE} = 2 \vec{AB} + 3 \vec{AC} - \frac{3}{2} \vec{AD}$$

1. Démontrer que  $2 \vec{KE} = 6 \vec{AB} + 6 \vec{AC} - 3 \vec{AD}$
2. Exprimer  $\vec{LE}$  en fonction des vecteurs  $\vec{AB}$ ,  $\vec{AC}$  et  $\vec{AD}$ .
3. En déduire que les points K, L et E sont alignés.

Exercice 3 : ABCDEFGH est un cube.

... / 3

On note M le milieu de [EH], N celui de [FC] et P le point tel que  $\overrightarrow{HP} = \frac{1}{4} \overrightarrow{HG}$ .



1. Justifier que les droites (MP) et (FG) sont sécantes en un point L.
2. On admet que :
  - les droites (LN) et (CG) sont sécantes en un point T.
  - les droites (LN) et (BF) sont sécantes en un point Q.Construire la section du cube par le plan (MNP). Rédiger le protocole de construction.

Exercice 4 : Soient  $d$  et  $d'$  les droites de représentations paramétriques :

... / 3

$$d : \begin{cases} x = 1 + 4t \\ y = -2 + 4t \\ z = 8 - 6t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R} \quad \text{et} \quad d' : \begin{cases} x = 15 + k \\ y = 8 - k \\ z = -6 + 2k \end{cases} \text{ avec } k \in \mathbb{R}$$

1. Les droites  $d$  et  $d'$  sont-elles parallèles ? Justifier.
2. Montrer que les droites  $d$  et  $d'$  sont sécantes en un point  $\Omega$  dont on déterminera les coordonnées.

Exercice 5 : Vers une question ouverte.

... / 4

On se place dans un repère orthonormé  $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ .

Soit  $A(-2; 3; 5)$  et  $B(1; 2; 3)$  et  $C(2; 4; 2)$  trois points de l'espace et  $t$  un réel.

On considère le point  $M_t$  défini par  $\overrightarrow{AM_t} = t \overrightarrow{BC}$ . Les questions 1 et 2 sont indépendantes l'une de l'autre.

1. Le triangle ABC est-il rectangle ? Justifier.
2. a) Déterminer les coordonnées du point  $M_t$ .  
b) Pour quelle valeur de  $t$  la distance  $OM_t$  est-elle minimale ? Quelle est cette longueur ?

Indication : On pourra commencer par exprimer la longueur  $OM_t$  en fonction de  $t$ .

## Correction du DS n°2

### Exercice 1 : (EC)

1. Cf. la correction de l'exercice n°1 du cours.
2. Cf. la correction de l'exercice n°6 du cours.
3. Cf. la correction de l'exercice n°9 du cours.
4. Cf. la correction de l'exercice n°10 du cours.

Exercice 2 : Soit ABCD un tétraèdre. On considère les points K, L et E définis par :

$$\overrightarrow{AK} = -\overrightarrow{AB} \quad \overrightarrow{AL} = \overrightarrow{AC} - \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} \quad \overrightarrow{AE} = 2\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$$

1. Démontrer que  $2\overrightarrow{KE} = 6\overrightarrow{AB} + 6\overrightarrow{AC} - 3\overrightarrow{AD}$

$$\text{On a : } \overrightarrow{AE} = 2\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\text{On en déduit, d'après la relation de Chasles : } \overrightarrow{AK} + \overrightarrow{KE} = 2\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\text{De plus : } \overrightarrow{AK} = -\overrightarrow{AB}$$

$$\text{Donc : } -\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{KE} = 2\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\overrightarrow{KE} = \overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\overrightarrow{KE} = 3\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$2\overrightarrow{KE} = 6\overrightarrow{AB} + 6\overrightarrow{AC} - 3\overrightarrow{AD}$$

2. Exprimer  $\overrightarrow{LE}$  en fonction des vecteurs  $\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{AC}$  et  $\overrightarrow{AD}$ .

$$\text{On a : } \overrightarrow{AE} = 2\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\text{On en déduit, d'après la relation de Chasles : } \overrightarrow{AL} + \overrightarrow{LE} = 2\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\text{De plus : } \overrightarrow{AL} = \overrightarrow{AC} - \frac{1}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\text{Donc : } \overrightarrow{AC} - \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \overrightarrow{LE} = 2\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\overrightarrow{LE} = 2\overrightarrow{AB} + 3\overrightarrow{AC} - \overrightarrow{AC} - \frac{3}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\overrightarrow{LE} = 2\overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{AC} - \frac{2}{2}\overrightarrow{AD}$$

$$\overrightarrow{LE} = 2\overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{AC} - \overrightarrow{AD}$$

3. En déduire que les points K, L et E sont alignés.

$$\text{D'une part, on a : } \overrightarrow{LE} = 2\overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{AC} - \overrightarrow{AD} \Leftrightarrow 3\overrightarrow{LE} = 6\overrightarrow{AB} + 6\overrightarrow{AC} - 3\overrightarrow{AD}$$

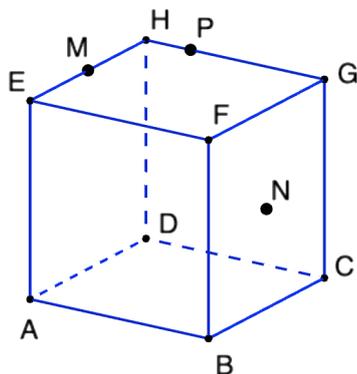
$$\text{D'autre part, on a : } 2\overrightarrow{KE} = 6\overrightarrow{AB} + 6\overrightarrow{AC} - 3\overrightarrow{AD}$$

$$\text{Donc : } 2\overrightarrow{KE} = 3\overrightarrow{LE} \Leftrightarrow \overrightarrow{KE} = \frac{3}{2}\overrightarrow{LE}$$

Ainsi, les vecteurs  $\overrightarrow{KE}$  et  $\overrightarrow{LE}$  sont colinéaires donc les points K, L et E sont alignés.

Exercice 3 : ABCDEFGH est un cube.

On note M le milieu de [EH], N celui de [FC] et P le point tel que  $\overrightarrow{HP} = \frac{1}{4} \overrightarrow{HG}$ .



1. Justifier que les droites (MP) et (FG) sont sécantes en un point L.

M est le milieu de [EH] et P est tel que  $\overrightarrow{HP} = \frac{1}{4} \overrightarrow{HG}$ .

On en déduit que M et P appartiennent au plan (EHG). EHGF est un carré donc F appartient aussi à (EHG). Ainsi, les droites (MP) et (FG) sont coplanaires. On en déduit qu'elles sont soit parallèles soit sécantes.

EHGF étant un carré, les droites (EH) et (FG) sont parallèles. M est le milieu de [EH] mais P n'appartient pas à (EH) donc (MP) et (FG) ne peuvent être parallèles. Ainsi, (MP) et (FG) sont sécantes en un point L.

2. On admet que :

- les droites (LN) et (CG) sont sécantes en un point T.
- les droites (LN) et (BF) sont sécantes en un point Q.

Construire la section du cube par le plan (MNP). Rédiger le protocole de construction.

Protocole de construction :

On commence par faire apparaître :

- Le point d'intersection L de (MP) et (FG)
- Le point d'intersection T de (LN) et [CG]
- Le point d'intersection Q de (LN) et [BF]

Le plan (MNP) coupe :

- La face EHGF selon le segment [MP]
- La face HGCD selon le segment [PT]
- La face BCGF selon le segment [TQ]

Les faces BCGF et ADHE sont parallèles.

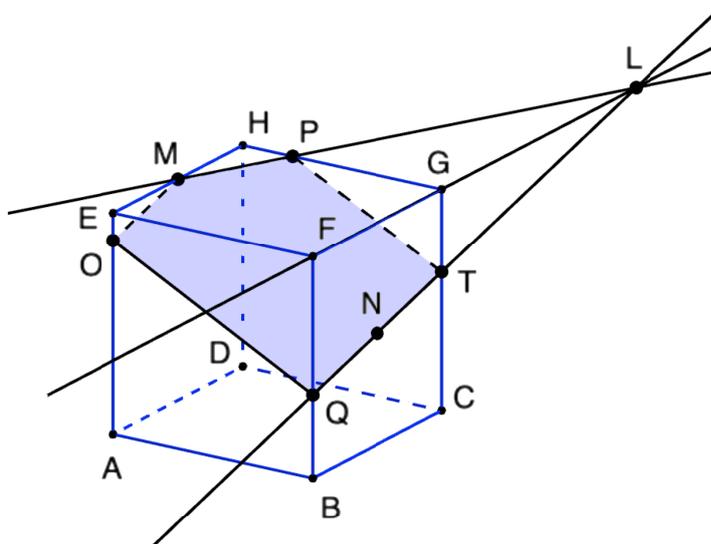
On en déduit que le plan (MNP) coupe ces deux plans selon des droites parallèles.

Ainsi, on trace la parallèle à (TQ) passant par M. Cette droite coupe l'arête [AE] en un point O.

On en déduit que le plan (MNP) coupe :

- La face ADHE selon le segment [OM]
- La face ABFE selon le segment [OQ]

Finalement, la section du cube par le plan (MNP) est le pentagone MPTQO.



**Exercice 4** : Soient  $d$  et  $d'$  les droites de représentations paramétriques :

$$d : \begin{cases} x = 1 + 4t \\ y = -2 + 4t \\ z = 8 - 6t \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R} \quad \text{et} \quad d' : \begin{cases} x = 15 + k \\ y = 8 - k \\ z = -6 + 2k \end{cases} \text{ avec } k \in \mathbb{R}$$

1. Les droites  $d$  et  $d'$  sont-elles parallèles ? Justifier.

La droite  $d$  est dirigée par le vecteur  $\vec{u} \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ -6 \end{pmatrix}$  tandis que  $d'$  est dirigée par  $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ .

Or :  $\frac{x_{\vec{u}}}{x_{\vec{v}}} = \frac{4}{1} = 4$  mais :  $\frac{y_{\vec{u}}}{y_{\vec{v}}} = \frac{4}{-1} = -4 \neq 4$

Donc  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  ne sont pas colinéaires. On en déduit que  $d$  et  $d'$  ne sont pas parallèles.

2. Montrer que les droites  $d$  et  $d'$  sont sécantes en un point  $\Omega$  dont on déterminera les coordonnées.

$d$  et  $d'$  sont sécantes en  $\Omega(x; y; z)$  si et seulement si le système (S) :  $\begin{cases} 1 + 4t = 15 + k \\ -2 + 4t = 8 - k \\ 8 - 6t = -6 + 2k \end{cases}$  admet un couple

de solutions réelles  $(t; k)$  unique. On résout (S) :

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} 4t - k = 15 - 1 \\ 4t + k = 8 + 2 \\ -6t - 2k = -6 - 8 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4t - k = 14 \\ 4t + k = 10 \\ -6t - 2k = -14 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4t - k = 14 \quad L_1 \\ 4t + k = 10 \quad L_2 \\ 3t + k = 7 \quad L_3 \end{cases}$$

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} 4t - k = 14 \\ 4t + 4t + k - k = 10 + 14 \\ 3t + k = 7 \end{cases} \begin{matrix} L_1 \\ L_2 \leftarrow L_1 + L_2 \\ L_3 \end{matrix}$$

$$(S) \Leftrightarrow \begin{cases} 4t - k = 14 \\ 8t = 24 \\ 3t + k = 7 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4t - k = 14 \\ t = \frac{24}{8} = 3 \\ 3t + k = 7 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 3 \\ 12 - k = 14 \\ 9 + k = 7 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 3 \\ 12 - 14 = k \\ k = 7 - 9 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 3 \\ k = -2 \end{cases}$$

Le couple  $(t; k) = (3; -2)$  est solution de (S). Donc  $\Omega$  est le point de  $d$  de paramètre 3 :

$$\begin{cases} x = 1 + 4 \times 3 = 13 \\ y = -2 + 4 \times 3 = 10 \\ z = 8 - 6 \times 3 = -10 \end{cases} \text{ Ainsi, } d \text{ et } d' \text{ sont sécantes en } \Omega(13; 10; -10).$$

**Exercice 5** : Vers une question ouverte.

On se place dans un repère orthonormé  $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ .

Soit  $A(-2; 3; 5)$  et  $B(1; 2; 3)$  et  $C(2; 4; 2)$  trois points de l'espace et  $t$  un réel.

On considère le point  $M_t$  défini par  $\overrightarrow{AM_t} = t \overrightarrow{BC}$ . Les questions 1 et 2 sont indépendantes l'une de l'autre.

1. Le triangle ABC est-il rectangle ? Justifier.

$$\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \\ z_B - z_A \end{pmatrix} = \overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 1 + 2 \\ 2 - 3 \\ 3 - 5 \end{pmatrix} = \overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \text{On en déduit } AB = \sqrt{3^2 + (-1)^2 + (-2)^2} = \sqrt{9 + 1 + 4} = \sqrt{14}$$

De même,  $\overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}$  On en déduit  $AC = \sqrt{4^2 + 1^2 + (-3)^2} = \sqrt{16 + 1 + 9} = \sqrt{26}$

et  $\overrightarrow{BC} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$  On en déduit  $BC = \sqrt{1^2 + 2^2 + (-2)^2} = \sqrt{1 + 4 + 4} = \sqrt{9} = 3$

Le plus grand côté du triangle ABC est [AC].

$$AB^2 + BC^2 = 14 + 9 = 23 \neq 26 \text{ Donc } AB^2 + BC^2 \neq AC^2$$

Ainsi, d'après la contraposée du théorème de Pythagore, le triangle ABC ne peut être rectangle.

2. a) Déterminer les coordonnées du point  $M_t$ .

Soit  $t \in \mathbb{R}$ .  $M_t(x_{M_t}; y_{M_t}; z_{M_t})$  est défini par  $\overrightarrow{AM_t} = t \overrightarrow{BC}$  avec  $\overrightarrow{AM_t} \begin{pmatrix} x_{M_t} + 2 \\ y_{M_t} - 3 \\ z_{M_t} - 5 \end{pmatrix}$  et  $\overrightarrow{BC} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$

On en déduit : 
$$\begin{cases} x_{M_t} + 2 = t \\ y_{M_t} - 3 = 2t \\ z_{M_t} - 5 = -t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_{M_t} = -2 + t \\ y_{M_t} = 3 + 2t \\ z_{M_t} = 5 - t \end{cases}$$

b) Pour quelle valeur de  $t$  la distance  $OM_t$  est-elle minimale ? Quelle est cette longueur ?

Indication : On pourra commencer par exprimer la longueur  $OM_t$  en fonction de  $t$ .

Soit  $t \in \mathbb{R}$ .  $M_t$  est le point de coordonnées  $(-2 + t; 3 + 2t; 5 - t)$ .

On en déduit :  $\overrightarrow{OM_t} \begin{pmatrix} x_{M_t} - 0 \\ y_{M_t} - 0 \\ z_{M_t} - 0 \end{pmatrix} = \overrightarrow{OM_t} \begin{pmatrix} -2 + t \\ 3 + 2t \\ 5 - t \end{pmatrix}$

Puis :  $OM_t = \sqrt{(-2 + t)^2 + (3 + 2t)^2 + (5 - t)^2} = \sqrt{4 - 4t + t^2 + 9 + 12t + 4t^2 + 25 - 10t + t^2} = \sqrt{6t^2 - 2t + 38}$

On considère le polynôme du 2<sup>nd</sup> degré  $6t^2 - 2t + 38$ .

$$\Delta = b^2 - 4ac = 4 - 4 \times 6 \times 38 = 4 - 912 = -908 < 0$$

On en déduit que l'équation  $6t^2 - 2t + 38 = 0$  n'admettrait aucune solution dans  $\mathbb{R}$  et que le polynôme est de signe constant. De plus,  $a = 6 > 0$  implique que :  $\forall t \in \mathbb{R}, 6t^2 - 2t + 38 > 0$

Ainsi, la longueur  $OM_t = \sqrt{6t^2 - 2t + 38}$  est définie, quelle que soit la valeur du réel  $t$ .

La fonction racine carrée étant croissante sur  $[0; +\infty[$ , la distance  $OM_t$  est minimale lorsque  $OM_t^2$  est minimal.

De plus :  $OM_t^2 = 6t^2 - 2t + 38 = f(t)$

On étudie les variations de la fonction polynôme  $f$  :

$a = 6 > 0$  On en déduit que la parabole représentative de  $f$  est ouverte vers le haut.

$$\alpha = \frac{-b}{2a} = \frac{2}{12} = \frac{1}{6}. \text{ On en déduit que } f \text{ est décroissante sur } ]-\infty; \frac{1}{6}] \text{ puis croissante sur } [\frac{1}{6}; +\infty[.$$

Finalement, la distance  $OM_t$  est minimale pour  $t = \frac{1}{6}$ .

Dans ce cas,  $OM_t = \sqrt{6 \times (\frac{1}{6})^2 - 2 \times \frac{1}{6} + 38} = \sqrt{\frac{227}{6}} \approx 6,15$